



ロボット情報を見える化！ 確認・調整作業を 表示器で手軽にできる！

Before

ティーチングペンダントがないと
何もわからない…

ロボット情報の見るには都度ティーチングペンダントが必要で、、、手間だ。

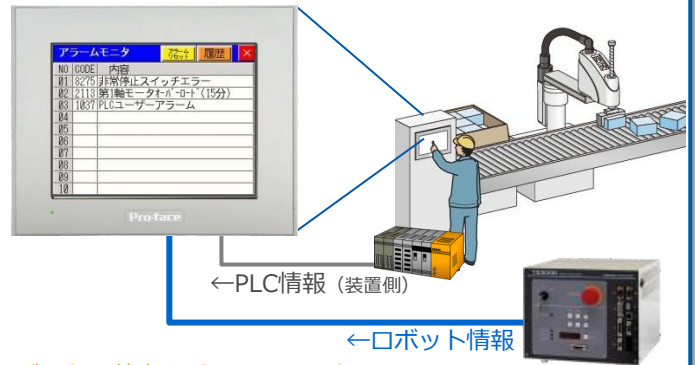
ロボットの教育を受けていないと操作もできない



After

ティーチングペンダントがなくても
ロボット情報は確認OK！

表示器でロボットの運転状態やアラーム情報を確認・調整。さらにPLC情報も表示できるので、装置全体から問題箇所の特定ができます。



ロボットの教育を受けていない人でも
エラー内容が見ることができる

さらに

ロボット情報が**タブレット・スマートフォン**でいつでも、どこからでも、見たい時に見える！

iPhone、iPad、iPod touch、Android端末から表示器の画面を確認。

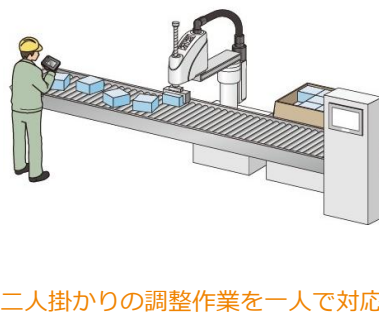


Pro-face Remote HMI
Remote Monitoring Software for mobile

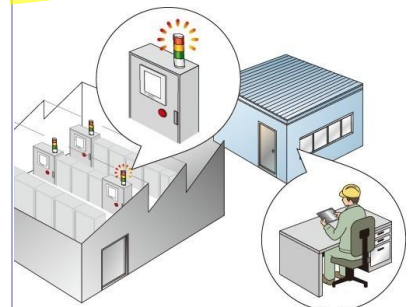
ロボットが複数台ある場合



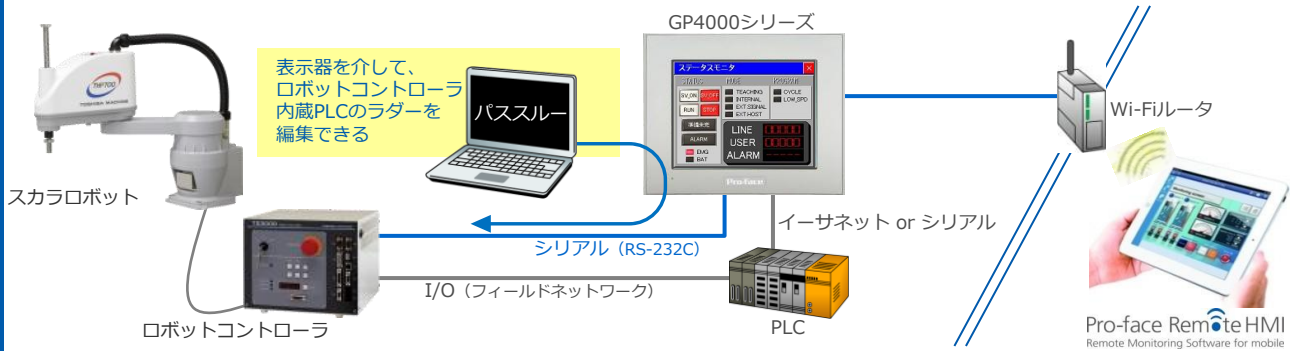
ティーチングペンダントの届かない場所



遠隔地から



システム構成



Pro-face 対応機種	解像度	ディスプレイ
GP4000シリーズ	GP-4301T/TW	320×240ドット (QVGA) 5.7型 TFT65,536色
	GP-4201T/TW	320×240ドット (QVGA) 3.5型 TFT65,536色

※コクピットパーツを使用するには、ロボットコントローラに専用のラダーロジックプログラムを組み込む必要があります。
※対応機種以外でも、コクピットパーツ (サンプル画面データ) を機種変更・解像度変更することで、ご使用できます。

東芝機械株式会社 対応機種

ロボットコントローラ	TS3000
ロボットコントローラ	TSL3000
ロボットコントローラ	TS3100

作画不要！ コクピットパーツ (サンプル画面データ) !

無償ダウンロード

ステータスマニタ画面



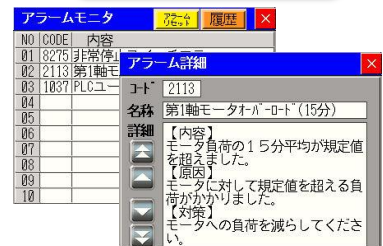
ステータスの確認、および
サーボON/OFFとRUN/STOPを指示

現在位置モニタ画面



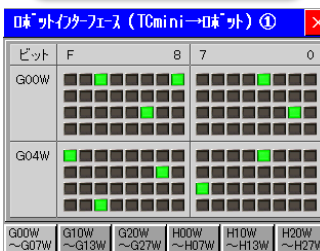
ロボットの現在位置を表示

アラーム・ワーニング画面



発報中のアラームとワーニング、
内容の詳細を表示

インターフェイス画面



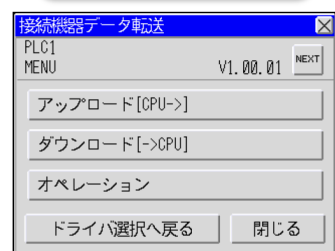
ロボット (メイン部) とTCminiの
信号のやり取り状態を表示

I/Oタイムチャート画面



I/Oのタイムチャートを表示
各信号のON/OFFのタイミングを確認

接続機器データ転送画面



ラダープログラムの
アップロード/ダウンロード

> http://www.proface.co.jp/otasuke/download/sample/cockpit_parts.html

※製品をご使用前に必ずマニュアル、およびその他付属する書類をよくお読みください。

株式会社デジタル www.proface.co.jp

本社 〒559-0031 大阪府大阪市住之江区南港東8-2-52

東京 東京都台東区鳥越1-8-2 ヒューリック鳥越ビル5F
TEL : 03-5821-1101 FAX : 03-5821-1110

中部 愛知県名古屋市中区泉1-21-27 泉ファーストスクエア7F
TEL : 052-961-3701 FAX : 052-961-3707

西日本 大阪府大阪市住之江区南港東8-2-52
TEL : 06-6613-3111 FAX : 06-6613-5888

●Pro-faceは、株式会社デジタルの日本、米国、カナダ、ヨーロッパ、その他の国における登録商標です。●その他、本誌に記載している他社登録商標は、本誌掲載製品を紹介する目的のみでの使用であり、商標権を侵害する意図があるものではありません。

製品・サービスのご利用は…